

ผลงานวิชาการ
ประจำปีงบประมาณ 2560

ลำดับที่	โครงการ	หัวหน้าโครงการ
International Conference		
1	Laorworrakhun Chakhrit, Natsupakpong Suriya, 2017, "An Improved Algorithm for Obstacle Avoidance by Follow the Gap Method Combined Potential Field", <i>The 2017 International Conference on Artificial Life and Robotics (ICAROB)</i> , 19 January 2017-22 January 2017, Seagaia Convention Center, Miyazaki, Japan, pp. 613-616.	ดร.สุริยา นัฐสุภักคพงศ์
2	Thanasuan Kejkaew, Wongviriyawong Chanikarn, 2017, "How a Process of Planning, Implementing and Dealing with A Problem Influences A Performance of Project-Based Learning in Engineering Education", <i>The 9th Annual International Conference on Education and New Learning Technologies (EDULEARN17)</i> , 3 July 2017-5 July 2017, Palau de Congressos de Catalunya, Barcelona, Spain, pp. 1-8.	ดร.ชนิกานต์ ว่องวิริยวงค์
3	Thanasuan Kejkaew, Chaisangmongkon Warasinee, Wongviriyawong Chanikarn, 2017, "Emerging Patterns in Students Learning Attributes Through Text Mining", <i>The 10th International Conference on Educational Data Mining (EDM 2017)</i> , 25 June 2017-28 June 2017, Wuhan, Wuhan, China, pp. 1-2.	ดร.ชนิกานต์ ว่องวิริยวงค์ ดร.วาราสินี ฉายแสงมงคล
4	Sanprueksin Chonlatit, Wongviriyawong Chanikarn, 2017, "Kinematics and Design of a Rigid Foldable Origami Robot", <i>18th International Conference on Advanced Robotics (ICAR2017)</i> , 10 July 2017-12 July 2017, Hong Kong Science and Technology Park, Hong Kong, Hong Kong, pp. 1-6.	ดร.ชนิกานต์ ว่องวิริยวงค์
5	Vongbunyong Supachai, Kara Sami, 2017, "Selective volume fusing method for cellular structure integration", <i>9th International Symposium on Environmentally Conscious Design and Inverse Manufacturing - EcoDesign 2015</i> , 2 December 2015-4 December 2015, Japan, Tokyo, Japan, pp. 513-524.	ดร.สุภชัย วงศ์บุญยง
6	Suppakun Nakarin, Maneewarn Thavida, 2017, "Coaching: Human-assisted approach for reinforcement learning", <i>2017 International Conference on Robotics and Automation Sciences (ICRAS)</i> , 26 August 2017-29 August 2017, Hong Kong, Hong Kong China, China, pp. 177-181.	ผศ.ดร.ถิวิตา มณีวรรณ

ลำดับที่	โครงการ	หัวหน้าโครงการ
7	เอกชัย เป็งวัง, 2560, " Portable Control Systems for Multiple Micro-robots by Using a Pulse-width Modulation ", <i>International Conference on Manipulation, Automation and Robotics at</i> , 17 กรกฎาคม 2560-21 กรกฎาคม 2560, Montreal, Canada, จ.Montreal, แคนาดา, หน้า 1.	ผศ.ดร.เอกชัย เป็งวัง
8	เอกชัย เป็งวัง, 2560, " Bio-inspired Wings Designs for Improving Bee's Flight Dynamics of Flapping-wing Robots ", <i>2017 International Conference on Embedded Systems and Intelligent Technology</i> , 2 สิงหาคม 2560-4 สิงหาคม 2560, Bangkok, จ.Bangkok, ไทย, หน้า 1.	ผศ.ดร.เอกชัย เป็งวัง
9	สุภชัย วงศ์บุญยง, พีรวัส เรืองฤทธิ์ธรรณชัย, ชวีศา ชนกโอวาท, สวณัฐ คงสนิท, พงศกร พลจันทร์ขจร, 2560, " Multiple Products Management System with Sensors Arrays in Automated Storage and Retrieval Systems ", <i>The 8th TSME International Conference on Mechanical Engineering (TSME-ICOME 2017)</i> , 12 ธันวาคม 2560-15 ธันวาคม 2560, Anoma Hotel, จ.Bangkok, ไทย, หน้า 1063 - 1074.	ดร.สุภชัย วงศ์บุญยง
International Journal		
1	Joochim Orapadee, Meekaew Jumnon, 2017, " Applying Total Productive Maintenance in Aluminium Conductor Stranding Process ", <i>Journal of Industrial Engineering and Management Science</i> , Vol. 2016, No. 1, January, pp. 1-24.	ดร.อรพดี จูนิม
2	Vongbunyong Supachai, Kara Sami, 2017, " Rapid generation of uniform cellular structure by using prefabricated unit cells ", <i>International Journal of Computer Integrated Manufacturing</i> , Vol. 30, No. 8, pp. 792-804.	ดร.สุภชัย วงศ์บุญยง
3	Chaisangmongkon Warasinee, 2017, " Computing by Robust Transience: How the Fronto-Parietal Network Performs Sequential, Category-Based Decisions ", <i>Neuron</i> , Vol. 93, pp. 1504-1517.	ดร.วาราสินี ฉายแสงมงคล
4	Vongbunyong Supachai, Sreerattana-arporn Jirad, Vongseela Pakorn, 2017, " A Process Demonstration Platform for Product Disassembly Skills Transfer ", <i>Procedia CIRP</i> , Vol. 61, pp. 281-286.	ดร.สุภชัย วงศ์บุญยง
5	Singhtaun Chansiri, Natsupakpong Suriya, 2017, " A Comparison of Parallel Branch and Bound Algorithms for Location-Transportation Problems in Humanitarian Relief ", <i>International Journal of GEOMATE</i> , Vol. 12, No. 33, May, pp. 38-44.	ดร.สุริยา นัฏสุภัคพงศ์

ลำดับที่	โครงการ	หัวหน้าโครงการ
National Conference		
1	กิตติ อารงอภิชาติกุล, สุภชัย วงศ์บุญยง, ลลนา นันทการณ, 2560, "การออกแบบแขนกลตามสำหรับกระบวนการปฏิสนธิภายนอกร่างกาย", <i>Conference of TRS on Robotics and Industrial Technology 2017</i> , 22 มิถุนายน 2560-22 มิถุนายน 2560, มหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์, จ.กรุงเทพ, ไทย, หน้า 66 - 69.	ดร.สุภชัย วงศ์บุญยง กิตติ อารงอภิชาติกุล
2	ธีระพงษ์ ธนเดโชพล, สุรียา นัฐสุภักคพงศ์, สุภชัย วงศ์บุญยง, 2560, "ระบบค้นหาทิศเหนือจริงแบบอัตโนมัติเพื่อการถ่ายภาพทางดาราศาสตร์ สำหรับกล้องสะท้อนภาพเลนส์เดี่ยว", <i>นเรศวรวิจัย ครั้งที่ 13 : วิจัยและนวัตกรรม ขับเคลื่อนเศรษฐกิจและสังคม</i> , 20 กรกฎาคม 2560-21 กรกฎาคม 2560, อาคารเอกาทศรถ มหาวิทยาลัยนเรศวร, จ.พิษณุโลก, ไทย, หน้า 386-401.	ดร.สุภชัย วงศ์บุญยง ดร.สุรียา นัฐสุภักคพงศ์
3	ถวิดา มณีวรรณ, อานนท์ พวงรัตน์, 2560, "การพัฒนาโมดูลต้นแบบของหุ่นยนต์ปลาตาว", <i>The Conference of TRS on Robotics and Industrial Technology 2017 (CRIT2017)</i> , 22 มิถุนายน 2560-22 มิถุนายน 2560, มหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์, จ.กรุงเทพ, ไทย, หน้า 62.	ผศ.ดร.ถวิดา มณีวรรณ
4	สุรียา นัฐสุภักคพงศ์, ถวิดา มณีวรรณ, นครินทร์ สรรพคุณ, 2560, "วิธีช่วยเร่งการเรียนรู้แบบเสริมกำลังของหุ่นยนต์ ด้วยคำสั่งเสียง", <i>The Conference of TRS on Robotics and Industrial Technology 2017 (CRIT2017)</i> , 22 มิถุนายน 2560-22 กันยายน 2560, มหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์, จ.กรุงเทพ, ไทย, หน้า 49.	ผศ.ดร.ถวิดา มณีวรรณ ดร.สุรียา นัฐสุภักคพงศ์